
Metoda nejmenších čtverců

- **Zadání:**

Chceme aproximovat nějakou funkci, přičemž známe její diskrétní hodnoty y_1, \dots, y_n v bodech x_1, \dots, x_n . Nepožadujeme ale, aby aproximace vycházela zadanými body, například proto, že hodnoty y_1, \dots, y_n nejsou zadány zcela přesně (jsou to třeba výsledky měření s určitou chybou). Místo toho máme představu o tom, jakou funkci k aproximaci použít. (Víme to například z teorie nebo z pohledu na graf zadaných bodů.) Hledáme tedy aproximaci funkce, která nemusí být její interpolací.

Například máme čtyři body, o kterých víme, že by měly ležet na parabole, ale ve skutečnosti na ní úplně přesně neleží. Hledáme takovou parabolu, která data co nejlépe aproximuje.

- **Postup:**

V mnoha případech nejlepší aproximaci $f(x)$ najdeme tak, že hledáme minimum funkce

$$\tilde{S} = \sqrt{\sum_i (y_i - f(x_i))^2}$$

přes všechny podobné aproximace (např. polynomy stejného řádu).

Co je to vlastně funkce \tilde{S} ? Máme-li například pouze tři body x_1, x_2, x_3 , pak (y_1, y_2, y_3) je bod Eukleidova prostoru (bod zadaných hodnot), $(f(x_1), f(x_2), f(x_3))$ je další bod Eukleidova prostoru (bod aproximace hodnot) a funkce \tilde{S} je vzdálenost mezi těmito body (eukleidovská norma).

- **Příklad:**

Chceme aproximovat data polynomem druhého stupně $f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2$.

– Hledáme tedy koeficienty a_0, a_1, a_2 takové, abychom minimalizovali

$$\tilde{S} = \sqrt{\sum_i (y_i - a_0 - a_1 x_i - a_2 x_i^2)^2}.$$

Odmocninu můžeme vynechat, protože odmocnina je monotónní funkce a tedy

$$S = \tilde{S}^2 = \sum_i (y_i - a_0 - a_1 x_i - a_2 x_i^2)^2$$

má minimum ve stejném bodu jako \tilde{S} .

– Minimum budeme hledat pomocí derivace. V minimu platí

$$\text{grad}_{\vec{a}} S(a_0, a_1, a_2) = \vec{0}$$

neboli

$$\frac{\partial S}{\partial a_0} = 0, \quad \frac{\partial S}{\partial a_1} = 0, \quad \frac{\partial S}{\partial a_2} = 0.$$

– Budeme tyto derivace postupně počítat. Nejprve derivujeme podle a_0

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial a_0} &= \frac{\partial}{\partial a_0} \sum_i \underbrace{(y_i - a_1 x_i - a_2 x_i^2 - a_0)}_{\text{ozn. } k_i}^2 = \frac{\partial}{\partial a_0} \sum_i (k_i - a_0)^2 = \sum_i \frac{\partial}{\partial a_0} (k_i - a_0)^2 \\ &= \sum_i \left(-2(k_i - a_0) \right), \end{aligned}$$

kde jsme označili

$$k_i = y_i - a_1 x_i - a_2 x_i^2.$$

Derivace podle a_1 je

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial a_1} &= \frac{\partial}{\partial a_1} \sum_i \underbrace{(y_i - a_0 - a_2 x_i^2)}_{\text{ozn. } l_i} - a_1 x_i)^2 = \frac{\partial}{\partial a_1} \sum_i (l_i - a_1 x_i)^2 = \sum_i \frac{\partial}{\partial a_1} (l_i - a_1 x_i)^2 \\ &= \sum_i \left(-2 x_i (l_i - a_1 x_i) \right), \end{aligned}$$

kde jsme označili

$$l_i = y_i - a_0 - a_2 x_i^2.$$

Konečně derivace podle a_2 je

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial a_2} &= \frac{\partial}{\partial a_2} \sum_i \underbrace{(y_i - a_0 - a_1 x_i)}_{\text{ozn. } m_i} - a_2 x_i^2)^2 = \frac{\partial}{\partial a_2} \sum_i (m_i - a_2 x_i^2)^2 = \sum_i \frac{\partial}{\partial a_2} (m_i - a_2 x_i^2)^2 \\ &= \sum_i \left(-2 x_i^2 (m_i - a_2 x_i^2) \right), \end{aligned}$$

kde jsme označili

$$m_i = y_i - a_0 - a_1 x_i.$$

– Derivace (podělené -2) položíme rovny nule

$$\begin{aligned} 0 &= \sum_i (k_i - a_0) = \sum_i (y_i - a_0 - a_1 x_i - a_2 x_i^2), \\ 0 &= \sum_i x_i (l_i - a_1 x_i) = \sum_i x_i (y_i - a_0 - a_1 x_i - a_2 x_i^2), \\ 0 &= \sum_i x_i^2 (m_i - a_2 x_i^2) = \sum_i x_i^2 (y_i - a_0 - a_1 x_i - a_2 x_i^2) \end{aligned}$$

a rovnice přepíšeme jako

$$\begin{aligned} \sum_i y_i &= a_0 \sum_i 1 + a_1 \sum_i x_i + a_2 \sum_i x_i^2, \\ \sum_i x_i y_i &= a_0 \sum_i x_i + a_1 \sum_i x_i^2 + a_2 \sum_i x_i^3, \\ \sum_i x_i^2 y_i &= a_0 \sum_i x_i^2 + a_1 \sum_i x_i^3 + a_2 \sum_i x_i^4, \end{aligned}$$

což je soustava lineárních rovnic pro koeficienty a_0, a_1, a_2 hledané aproximace. Maticově ji můžeme zapsat jako

$$\begin{pmatrix} \sum 1 & \sum x_i & \sum x_i^2 \\ \sum x_i & \sum x_i^2 & \sum x_i^3 \\ \sum x_i^2 & \sum x_i^3 & \sum x_i^4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum y_i \\ \sum x_i y_i \\ \sum x_i^2 y_i \end{pmatrix},$$

kde pro N aproximovaných bodů jdou sumy od 1 do N a $\sum 1 = N$.