

Runge-Kuttovy metody

- Chceme řešit obyčejnou diferenciální rovnici (ODE) prvního řádu

$$\frac{dy(x)}{dx} = f(x, y(x))$$

s počáteční podmínkou např. $y(0) = 1$.

- Protože známe hodnotu $y(x)$ v bodu $x = 0$, můžeme provést Taylorův rozvoj v okolí tohoto bodu a dostaneme

$$y(0 + h) = y(0) + h y'(0) + \dots,$$

kde za $y'(x)$ dosadíme ze zadání funkci $f(x, y(x))$ a členy s druhou a vyšší derivací zanedbáme:

$$y(0 + h) = y(0) + h f(0, y(0)).$$

Této metodě se říká Eulerova. Je to nejjednodušší numerická metoda pro řešení ODE, ale není moc přesná ani stabilní. Ze zadání úlohy známe derivaci funkce $y(x)$ v každém bodu a v Eulerově metodě tedy vždy uděláme krok o délce h v proměnné x a k dosavadní hodnotě funkce $y(x)$ přičteme h -krát derivaci funkce $y(x)$ (směrnici tečny).

- Ze zadání úlohy toho mnoho nevíme. Máme jen počáteční hodnoty funkce $y(x)$ a jsme schopni spočítat její derivaci $y' = f$ v libovolném bodu. Pokud chceme zkonstruovat lepší metodu, musíme tedy využít znalosti derivace funkce y a na pravé straně nahradit člen $f(0, y(0))$ nějakou lineární kombinací hodnot funkce f v několika bodech. Tím dostaneme směrnici přímky, která charakterizuje chování funkce y na zadaném intervalu délky h lépe než tečna v bodu $(0, y(0))$.
- Tato úvaha vede k Runge-Kuttovým metodám. Místo bodu $x = 0$ budeme nyní uvažovat obecný bod x_n , hodnotu $y(x_n)$ označíme y_n a funkci $f(0, y(0))$ na pravé straně nahradíme nějakou lineární kombinací hodnot f v několika bodech, kterou označíme $\Phi(x, y(x), h)$. Metoda tedy bude mít tvar

$$y(x_n + h) = y_n + h \Phi(x_n, y_n, h). \quad (1)$$

- Pro začátek budeme funkci $\Phi(x, y(x), h)$ brát jako kombinaci hodnot f ve dvou bodech, a to v (x_n, y_n) a v nějakém dalším bodu $(x_n + \alpha h, y_n + \beta h f(x_n, y_n))$. Tedy

$$\Phi(x, y(x), h) = p_1 f(x_n, y_n) + p_2 f(x_n + \alpha h, y_n + \beta h f(x_n, y_n)). \quad (2)$$

Zbývá nám určit parametry p_1 , p_2 , α a β .

- Všimněte si, že když se posuneme v proměnné x o αh , posouváme se v proměnné y o $\beta h f(x_n, y_n)$. Pro případ ($p_1 = 1, p_2 = 0$) nebo ($p_1 + p_2 = 1, \alpha = \beta = 0$) bychom dostali $\Phi = f(x_n, y_n)$ a tedy explicitní Eulerovu metodu

$$y(x_n + h) = y_n + h f(x_n, y_n),$$

zatímco pro ($p_1 = 0, p_2 = 1, \alpha = \beta = 1$) bychom měli $\Phi = f(x_{n+1}, y_{n+1})$, což dává implicitní Eulerovu metodu

$$y(x_n + h) = y_n + h f(x_{n+1}, y_{n+1}).$$

My ale chceme přesnější metodu, opravdu využívající hodnotu f ve dvou různých bodech.

- Taylorův rozvoj funkce $y(x)$ v okolí bodu x_n do druhého řádu je

$$\begin{aligned}
y(x_n + h) &= y(x_n) + h y'(x_n) + \frac{h^2}{2} y''(x_n) \\
&= y_n + h f(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} \left. \frac{df(x, y(x))}{dx} \right|_{(x_n, y_n)} \\
&= y_n + h f(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} \left(\frac{\partial f(x, y(x))}{\partial x} + \frac{\partial y(x)}{\partial x} \frac{\partial f(x, y(x))}{\partial y} \right) \\
&= y_n + h f(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} \left[\frac{\partial f}{\partial x} + f \frac{\partial f}{\partial y} \right]_{(x_n, y_n)}. \tag{3}
\end{aligned}$$

Funkci chceme approximovat Runge-Kuttovou metodou (1). Pro funkci $\Phi(x_n, y_n, h)$ danou předpisem (2) je Taylorův rozvoj v okolí $h = 0$ po zanedbání členů od druhého řádu výše

$$\begin{aligned}
\Phi(x_n, y_n, h) &= \Phi(x_n, y_n, 0) + h \Phi'(x_n, y_n, 0) \\
&= p_1 f(x_n, y_n) + p_2 f(x_n, y_n) + h \left[p_1 f(x_n, y_n) + p_2 f(x_n + \alpha h, y_n + \beta h f(x_n, y_n)) \right]_{h=0}' \\
&= p_1 f(x_n, y_n) + p_2 f(x_n, y_n) + h \left(p_2 \alpha \frac{\partial f}{\partial x}(x_n, y_n) + p_2 \beta f(x_n, y_n) \frac{\partial f}{\partial y}(x_n, y_n) \right) \\
&= (p_1 + p_2) f(x_n, y_n) + h p_2 \left[\alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta f \frac{\partial f}{\partial y} \right]_{(x_n, y_n)}.
\end{aligned}$$

Nenechte se zmýlit tím, že se $\Phi(x_n, y_n, h)$ zapisuje jako funkce tří proměnných: v každém jednotlivém kroku (1) od y_n k y_{n+1} je Φ funkci pouze jedné proměnné h .

Celkem tedy po dosazení do (1) máme

$$y(x_n + h) = y_n + h (p_1 + p_2) f(x_n, y_n) + h^2 p_2 \left[\alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta f \frac{\partial f}{\partial y} \right]_{(x_n, y_n)}.$$

Porovnáme-li to s rozvojem (3), vidíme, že aby hledaná Runge-Kuttova approximace dobře odpovídala dvěma členům v Taylorově rozvoji libovolné funkce, musí být odpovídající koeficienty stejné, tedy musí platit

$$p_1 + p_2 = 1, \quad \alpha p_2 = \frac{1}{2}, \quad \beta p_2 = \frac{1}{2}.$$

Máme tedy 3 rovnice pro 4 neznámé a proto si můžeme jednu proměnnou zvolit libovolně. Obvykle se používá jedna ze dvou variant

$$\begin{cases}
1 & \alpha = \beta = 1, p_1 = p_2 = \frac{1}{2}, \\
2 & \alpha = \beta = \frac{1}{2}, p_1 = 0, p_2 = 1
\end{cases}$$

a odpovídající vzorec

$$1 \quad y(x_n + h) = y_n + \frac{h}{2} \left[f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + h f(x_n, y_n)) \right], \tag{4a}$$

$$2 \quad y(x_n + h) = y_n + h f\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} f(x_n, y_n)\right). \tag{4b}$$

- Všimněte, si že první variantu (4a) lze zapsat také jako

$$y(x_n + h) = y_n + h f(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} \frac{f(x_n + h, y_n + h f(x_n, y_n)) - f(x_n, y_n)}{h},$$

kde poslední zlomek je vlastně jednoduché numerické nahrazení derivace funkce f (dopředná konečná differenze), takže poslední člen je approximací třetího členu Taylorova rozvoje funkce y .

- Runge-Kuttovy vzorce jsou analogické s Newton-Cotesovými vzorcí pro integraci. Pro jednoduchost si představme, že máme řešit diferenciální rovnici

$$\frac{dy(x)}{dx} = f(x),$$

přičemž víme, že $y(x_n) = y_n$ a hledáme hodnotu $y(x_n + h)$. Integrací rovnice dostaneme

$$y(x_n + h) = y_n + \int_{x_n}^{x_n+h} f(x) dx.$$

Kdybychom pro integraci funkce f použili lichoběžníkové pravidlo, dostali bychom

$$\begin{aligned} y(x_n + h) &= y_n + \int_{x_n}^{x_n+h} f(x) dx \\ &= y_n + \frac{h}{2} [f(x_n) + f(x_n + h)], \end{aligned}$$

což odpovídá použití Runge-Kuttovy metody (4a) pro řešení diferenciální rovnice.

- Závěrem ještě uvedeme vzorce pro nejčastěji používanou Runge-Kuttovu metodu 4. řádu:

$$\begin{aligned} k_1 &= h f\left(x_n, y_n\right), \\ k_2 &= h f\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_1}{2}\right), \\ k_3 &= h f\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_2}{2}\right), \\ k_4 &= h f\left(x_n + h, y_n + k_3\right), \\ y_{n+1} &= y(x_n + h) = y_n + \frac{k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4}{6}. \end{aligned}$$